การเปรียบเทียบอินเวอร์เตอร์เจ็ดระดับแบบแคสเคดที่มีแหล่งจ่ายส่งผ่านกำลังไฟฟ้าแบบสมดุลและ ไม่สมดุลโดยใช้เทคนิคการกำจัดฮาร์มอนิกส์ที่เหมาะสมแบบรูปคลื่นขั้นบันได

Comparison of Cascaded Seven Level Inverter with Balanced and with Unbalanced Source Power

Transfer Using an Optimized Step-Waveform Harmonic Elimination Technique

ประสพโชค โห้ทองคำ*, ปิติกันต์ รักราชการ*, สิทธิพร เจียรนันทพิสุทธิ์**, วิจิตร กิณเรศ**

*ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยสยาม 235 ถนนเพชรเกษม เขตภาษีเจริญ กรุงเทพมหานคร 10163 โทร. 0-2457-0068 ต่อ 122 โทรสาร. 0-2457-3982 E-mail: <u>prasopchok_ho@yahoo.com</u>

**ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง กรุงเทพมหานคร 10520

บทคัดย่อ

บทความนี้นำเสนอ อินเวอร์เตอร์เจ็ดระดับชนิด แคสเคด ซึ่งใช้อินเวอร์เตอร์แบบเอชบริดจ์มาต่ออนุกรมกัน จำนวน 3 เซลล์ใน 1 เฟส ใช้รูปแบบการสวิทช์แบบเทคนิค การกำจัดฮาร์มอนิกส์ที่เหมาะสมแบบขั้นบันได โดยมี วัตถุประสงค์เพื่อพิจารณาเปรียบเทียบแหล่งจ่ายไฟดีซีที่มี การส่งผ่านกำลังไฟฟ้าแบบสมดุลและไม่สมดุล ผลการ ทดลองแสดงในลักษณะรูปคลื่นและสเปกตรัมของแรงดัน และกระแสเอาท์พุท นอกจากนั้นได้ทำการวัดค่ากำลังไฟฟ้า เปรียบเทียบกันสำหรับกรณีแหล่งจ่ายดีซีส่งผ่านกำลังไฟฟ้า แบบสมดุลและไม่สมดุล ซึ่งผลการทดลองเป็นที่น่าพอใจ

Abstract

This paper presents cascaded seven level inverter using three H-bridge inverters connected in series in each phase. The switching pattern used in this paper is based on an optimized step-waveform harmonic elimination. The purpose of this paper is to compare the balanced and unbalanced dc-source power transfer. Experimental results are shown in the waveform and spectrum of the output voltages and currents. Moreover, the balanced and unbalanced dcsource power transfer are measured.

1.บทนำ

อินเวอร์เตอร์เจ็ดระดับชนิดแคสเคดเป็นอินเวอร์เตอร์ หลายระดับที่อาศัยการต่ออนุกรมกันของอุปกรณ์สวิตซ์เพื่อ ใช้ในการแบ่งแรงดันและเพิ่มจำนวนระดับแรงดันทำให้ สัญญาณแรงดันด้านเอาท์พุทมีลักษณะเข้าใกล้ไซน์มาก ยิ่งขึ้น เมื่อเปรียบเทียบกับอินเวอร์เตอร์ 2 ระดับ การ อนุกรมกันของอุปกรณ์สวิทช์ดังกล่าวทำให้อินเวอร์เตอร์เจ็ด ระดับมีความสามารถในการทำงานที่ระดับกำลังไฟฟ้าที่สูง กว่าอินเวอร์เตอร์ 2 ระดับ นอกจากนี้การแบ่งย่อยแรงจ่าย ไฟตรงยังทำให้เหมาะต่อการใช้งานกับแหล่งจ่ายประเภท พลังงานทดแทนเช่น เซลล์แสงอาทิตย์, เซลล์พลังงาน หรือ แบตเตอรี่ เป็นต้น

บทความนี้นำเสนอการเปรียบเทียบอินเวอร์เตอร์เจ็ด ระดับชนิดแคสเคดชนิดเอชบริดจ์ที่ใช้เทคนิคการกำจัดฮาร์ มอนิกส์ที่เหมาะสมแบบรูปคลื่นขั้นบันไดในการควบคุมการ ทำงานของอุปกรณ์สวิทซ์ในวงจรอินเวอร์เตอร์เจ็ดระดับชนิด แคสเคดนี้ โดยทำการพิจารณาเปรียบเทียบกันในกรณีที่ แหล่งจ่ายแรงดันไฟตรงทำการส่งผ่านพลังงานไฟฟ้าแบบ สมดุลและไม่สมดุล ซึ่งจะส่งผลต่ออายุการใช้งานของ แหล่งจ่ายแรงดันไฟตรงของอินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์แต่ละ เซลล์



รูปที่ 1 วงจรกำลังของอินเวอร์เตอร์เจ็ดระดับชนิดแคสเคด

2. อินเวอร์เตอร์เจ็ดระดับชนิดแคสเคด

อินเวอร์เตอร์เจ็ดระดับชนิดแคสเคดมีลักษณะ โครงสร้างดังรูปที่ 1โดยการนำอินเวอร์เตอร์ชนิดเอชบริดจ์ หนึ่งวงจร มาต่อเข้าด้วยกันในลักษณะอนุกรมกัน ซึ่ง อินเวอร์เตอร์เจ็ดระดับชนิดแคสเคด (Cascaded Seven level Inverter) จะใช้อินเวอร์เตอร์ชนิดเอชบริดจ์ (H-Bridge Inverter) จำนวน 3 วงจรมาต่อกันในแต่ละเฟส ดังนั้นขนาด ของแรงดันเฟสจะเท่ากับผลรวมของแรงดันเอาท์พุทของแต่ ละวงจรอินเวอร์เตอร์ชนิดเอชบริดจ์รวมกัน ดังนั้นแรงดันใน เฟส A, B และC มีค่าเท่ากับ

$$V_{AN} = V_{a1} + V_{a2} + V_{a3} \tag{1}$$

$$V_{BN} = V_{b1} + V_{b2} + V_{b3}$$
(2)

$$V_{CN} = V_{c1} + V_{c2} + V_{c3}$$
(3)

แหล่งจ่ายแรงดันไฟตรงที่จ่ายให้แก่อินเวอร์เตอร์เจ็ด ระดับชนิดแคสเคดจะทำการแยกจ่ายให้แก่อินเวอร์เตอร์ ชนิดเอซบริดจ์ 1 วงจร จะใช้แหล่งจ่ายดีซี 1 แหล่งจ่าย เพื่อ ป้องกันการลัดวงจรและให้สามารถนำไปประยุกต์ใช้กับ แหล่งจ่ายประเภทพลังงานทดแทน เช่น เซลล์แสงอาทิตย์, เซลล์พลังงาน หรือแบตเตอรี่ เป็นต้น ได้

เทคนิคการกำจัดฮาร์มอนิคที่เหมาะสมแบบรูปคลื่น ขั้น

บันได [2], [3], [6]

จากรูปที่ 2 จะเห็นได้ว่ารูปคลื่นเป็นแบบสมมาตร คี่ ดังนั้นสามารถทำการวิเคราะห์รูปคลื่นแบบฟูเรียร์ของ ฟังก์ชันคาบใด ๆ ได้ดังต่อไปนี้



รูปที่ 2 รูปคลื่นแรงดันเฟสเอาท์พุทของอินเวอร์เตอร์เจ็ด ระดับชนิดแคสเคด

$$V_{out}(\omega t) = \sum_{n=1}^{\infty} \left[\frac{4E}{n\pi} \sum_{k=1}^{s} \cos(n\alpha_k) \right] \sin(n\omega t)$$

(4)

ที่ $lpha_{\scriptscriptstyle k}$ คือ ค่าของมุมสวิทซ์ภายใต้เงื่อนไข

$$\alpha_1 < \alpha_2 < K < \alpha_s < \frac{\pi}{2}$$

จากสมการที่ (4) ขนาดของ $V_{out}(\omega t)$ คือ

$$h_n = \frac{4E}{n\pi} \sum_{k=1}^{s} \cos(n\alpha_k)$$
(5)

- s คือ จำนวนของอินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์
- n คือ ฮาร์มอนิกส์อันดับคื่
- E คือ ขนาดของแรงดันไฟตรงของอินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์ การควบคุมขนาดของความถี่มูลฐาน พิจารณาให้อยู่ใน รูปของดัชนีมอดูเลชั่น

$$M = \frac{h_1}{sE} \tag{6}$$

ที่ h₁ คือ ขนาดของความถี่มูลฐาน

s คือ จำนวนอินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์

E คือ ขนาดของแรงดันไฟตรงของอินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์ จากสมการที่ (5) สามารถนำขนาดของ V_{out} (*at*) มาวิเคราะห์หามุมสวิทช์ เพื่อกำจัดฮาร์มอนิกส์ โดยนำวิธีนิวตัน-ราปสันมาใช้ ซึ่งสามารถสรุปขั้นตอนได้ ดังนี้

$$\boldsymbol{\alpha}^{j} = \begin{bmatrix} \alpha_{1}^{j}, \alpha_{2}^{j}, \alpha_{3}^{j} \end{bmatrix}^{T}$$
(7)

เมตริกซ์ของสมการ Nonlinear เป็น

$$F^{j} = \begin{bmatrix} \cos(\alpha_{1}^{j}) + \cos(\alpha_{2}^{j}) + \cos(\alpha_{3}^{j}) \\ \cos(5\alpha_{1}^{j}) + \cos(5\alpha_{2}^{j}) + \cos(5\alpha_{3}^{j}) \\ \cos(7\alpha_{1}^{j}) + \cos(7\alpha_{2}^{j}) + \cos(7\alpha_{3}^{j}) \end{bmatrix}$$
(8)

และ

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial \alpha} \end{bmatrix}^{j} = \begin{bmatrix} -\sin(\alpha_{1}^{j}) & -\sin(\alpha_{2}^{j}) & -\sin(\alpha_{3}^{j}) \\ -5\sin(5\alpha_{1}^{j}) & -5\sin(5\alpha_{2}^{j}) & -5\sin(\alpha_{3}^{j}) \\ -7\sin(7\alpha_{1}^{j}) & -7\sin(7\alpha_{2}^{j}) & -7\sin(7\alpha_{3}^{j}) \end{bmatrix}$$
(9)

เมตริกซ์ของขนาดของฮาร์มอนิกส์เป็น

$$T = \begin{bmatrix} (3)(0.8)\pi & 0 & 0 \end{bmatrix}^T$$
(10)

จากสมการที่ (8) – (10) สามารถเขียนให้อยู่ใน รูปของเมตริกซ์ดังนี้

$$F(\alpha) = T \tag{11}$$

โดยมีขั้นตอนการหาค่ามุม α ดังนี้ 1) กำหนดค่าเริ่มต้นของ α^j ที่ j = 0

$$\alpha^{0} = \left[\alpha_{1}^{0}, \alpha_{2}^{0}, \alpha_{3}^{0}\right]^{T}$$
(12)

2) คำนวณค่าของ

$$F(\alpha^0) = F^0 \tag{13}$$

3) ทำสมการที่ (11) ให้เป็นสมการเชิงเส้น

$$F^{0} + \left[\frac{\partial f}{\partial \alpha}\right]^{0} d\alpha^{0} = T$$
 (14)

และ

$$d\alpha^{0} = \begin{bmatrix} d\alpha_{1}^{0} & d\alpha_{2}^{0} & d\alpha_{3}^{0} \end{bmatrix}^{T} \quad (15)$$

4) หาค่า $dlpha^0$ จากสมการที่ (14)

$$d\alpha^{0} = INV \left[\frac{\partial f}{\partial \alpha}\right]^{0} \left(T - F^{0}\right)$$
(16)

ที่ $INV\left[\frac{\partial f}{\partial lpha}
ight]^0$ เป็นอินเวอร์สของเมตริกซ์ $\left[\frac{\partial f}{\partial lpha}
ight]^0$

5) นำค่า $dlpha^0$ ที่ได้จากสมการที่ (16) มาบวกกับค่า $lpha^0$ เริ่มต้น

$$\alpha^{j+1} = \alpha^j + d\alpha^j \tag{17}$$

6) ทำซ้ำตั้งแต่ขั้นตอนที่ 1 ถึง 5 ใหม่จนกระทั่งค่า ของ lpha ทำให้สมการที่ (11) เป็นจริง ซึ่งจะได้ค่ามุม สวิทซ์ คือ $lpha_1$ = 29.2355°, $lpha_2$ = 54.4383° และ $lpha_3$ = 64.4844°

			NORME200k876			
	¥01					
		P -1				
				L		
гасе1: Ман 10 гасе2: Ман 12 гасе3: Ман 12	1.0¥ Rms 0.0¥ Rms 0.0¥ Rms Rms		49.75Hz 2/23 50.00Hz 50.00Hz			

รูปที่ 3 รูปคลื่นแรงดันเอาท์พุทของอินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์ แต่ละเซลล์ในเฟส A ที่ *f* = 50 Hz, M=0.8 กรณีแหล่งจ่าย แบบไม่สมดุล



รูปที่ 4 รูปคลื่นกระแสที่แหล่งจ่ายส่งผ่านให้กับอินเวอร์ เตอร์เอชบริดจ์แต่ละเซลล์ในเฟส A ที่ *f* = 50 Hz, M=0.8 กรณีแหล่งจ่ายแบบไม่สมดุล



(ก) แรงดันเฟส, แรงดันและกระแสไลน์ทางด้านเอาท์พุท



รูปที่ 5 รูปคลินและสเปกตรีมของแรงดันและกระ เอาท์พุท กรณีแหล่งจ่ายแบบไม่สมดุล

4. ผลการทดลอง

จากหลักการการทำงานของอินเวอร์เตอร์เจ็ดระดับ ชนิดแคสเคด และหลักการเทคนิคการกำจัดฮาร์มอนิกส์ที่ได้ ้นำเสนอในหัวข้อที่ผ่านมา สามารถนำมาทำการสร้าง อินเวอร์เตอร์เจ็ดระดับชนิดแคสเคดและทำการทดสอบกับ โหลด R=50 Ω , L=50mH อนุกรมกันแล้วต่อกันแบบวาย โดยทดสอบที่ค่าความถี่มูลฐานที่ 30 Hz, 50 Hz, และ 70 Hz แล้วทำการปรับค่าของดัชนีมอดูเลชั่นเป็น 0.6, 0.8 และ 1 เพื่อศึกษาผลที่เกิดขึ้นจากค่ากำลังไฟฟ้าที่แหล่งจ่าย แรงดันไฟตรงส่งผ่านไปให้กับอินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์เซลล์ที่ 1, 2 และ 3 โดยในการทดลองได้ใช้เครื่อง PZ4000 Power Analyzer ของ Yokogawa เป็นเครื่องมือวัดค่ากำลังไฟฟ้าที่ แหล่งจ่ายส่งผ่านให้กับอินเวอร์เตอร์เจ็ดระดับชนิดแคสเคด แสดงค่าได้ดังตารางที่ 1และ 2 หลังจากนั้นทำการวัด รูปคลื่นแรงดันและกระแส พร้อมสเปกตรัม ซึ่งจะแสดง เฉพาะที่ค่าความถี่ f = 50 Hz, ค่าดัชนีมอดูเลชั่น (M) เท่ากับ 0.8 และค่ามุมสวิทซิ่งเป็น $lpha_{_1}$ = 29.2355°, $lpha_{_2}$ = 54.4383° และ ${\it a}_{
m s}$ = 64.4844° แสดงได้ดังรูปที่ 3-8



รูปที่ 6 รูปคลื่นแรงดันเอาท์พุทของอินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์ แต่ละเซลล์ในเฟส A ที่ *f* = 50 Hz, M=0.8 กรณีแหล่งจ่าย แบบสมดุล



รูปที่ 7 รูปคลื่นกระแสของอินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์แต่ละ เซลล์ในเฟส ที่ *f* = 50 Hz, M=0.8 กรณีแหล่งจ่ายแบบ สมดุล



(ก) แรงดันเฟส, แรงดันและกระแสไลน์ทางด้านเอาท์พุท



รูปที่ 8 รูปคลื่นและสเปกตรัมของแรงดันและกระแส เอาท์พุท กรณีแหล่งจ่ายแบบสมดุล

5.สรุปผลการทดลอง

จากหัวข้อที่ผ่านมาจะเห็นว่า ทั้งในกรณีของแหล่งจ่าย ้มีการส่งผ่านกำลังไฟฟ้าไม่สมดุล และกรณีของแหล่งจ่ายมี การส่งผ่านกำลังไฟฟ้าสมดุลนั้น ลักษณะของรูปคลื่นแรงดัน เฟส, แรงดันไลน์, และกระแสไลน์ รวมทั้งค่าเปอร์เซ็นต์ ความผิดเพี้ยน (% THD) ของรูปคลื่นแรงดันเฟส, แรง ดันไลน์. และกระแสไลน์ มีลักษณะและค่าที่ใกล้เคียงกัน มาก นั่นแสดงให้เห็นว่า ในการปรับปรุงรูปแบบการสวิทซ์ ใหม่ โดยใช้เทคนิคการหมุนพัลส์ (Pulse Rotation) ที่ทำให้ ลักษณะแรงดันเอาท์พุทของอินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์แต่ละ เซลล์เหมือนกันในหนึ่งคาบเวลาการทำงาน โดยช่วงเวลา การทำงานในหนึ่งคาบจะยืดออกไปนั้น ไม่ส่งผลกระทบต่อ ้ลักษณะของรูปคลื่นแรงดันเฟส, แรงดันไลน์, และกระแส ไลน์ รวมทั้งค่าเปอร์เซ็นต์ความผิดเพี้ยน (% THD) ของ รูปคลื่นแรงดันเฟส, แรงดันไลน์, และกระแสไลน์ และทำให้ แหล่งจ่ายแรงดันไฟตรงของอินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์แต่ละ เซลล์สามารถทำงานได้ใกล้เคียงกัน

ตารางที่ 1 ค่ากำลังไฟฟ้าที่แหล่งจ่ายแรงดันไฟตรงจ่ายให้กับอินเวอร์ เตอร์เอซบริดจ์แต่ละเซลล์ในเฟส A กรณีแหล่งจ่ายแบบ ไม่สมดุล

ดัชนีมอ ดูเลชั่น (M)	ค่ากำลังไฟฟ้าที่แหล่งจ่ายของ อินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์ (Watt) ที่ 40Hz			ค่ากำลังไฟฟ้าที่แหล่งจ่ายของ อินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์ (Watt) ที่ 50Hz			ค่ากำลังไฟฟ้าที่แหล่งจ่ายของ อินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์ (Watt) ที่ 70 Hz		
	1	2	3	1	2	3	1	2	3
0.6	4.44	15.7	20.1	5.7	16.6	22.7	6.8	23.1	31.8
0.8	20.3	25.8	40	13.9	19.2	25.9	14.48	18.36	25
1	35.1	52.7	66.6	26.3	51.1	63.4	16.6	28.1	31.1

ตารางที่ 2 ค่ากำลังไฟฟ้าที่แหล่งจ่ายแรงดันไฟตรงจ่ายให้กับอินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์แต่ละเซลล์ในเฟส A กรณีแหล่งจ่ายแบบ สมดุล

ดัชนีมอ ดูเลชั่น (M)	ค่ากำลังไฟฟ้าที่แหล่งจ่ายของ อินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์ (Watt) ที่ 40 Hz			ค่ากำลังไฟฟ้าที่แหล่งจ่ายของ อินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์ (Watt) ที่ 50 Hz			ค่ากำลังไฟฟ้าที่แหล่งจ่ายของ อินเวอร์เตอร์เอชบริดจ์ (Watt) ที่ 70 Hz		
	1	2	3	1	2	3	1	2	3
0.6	12	12.9	12.8	13.7	14.9	14.8	18.3	17.9	18.3
0.8	23.8	28.5	24.1	23	21.1	21.7	18.1	20.1	18.9
1	59	51.4	62.5	31.5	30.9	35.4	29.9	26.4	26.4

เอกสารอ้างอิง

[1] I. Takahashi A. Nabae and H. Akagi, "A new neutral-point clamped pwm inverter," IEEE Trans. Ind. Application, vol. IA-17, Sep-Oct. 1981, pp. 518-523
[2] S. Sirisukprasert, J.S. Lai and T.H. Liu, "Optimum Harmonic Reduction with a Wide Range of Modulation Indexes for Multilevel Converter," CPES. pp. 212-217.
[3] S. Sirisukprasert, J.S. Lai and T.H. Liu, "Optimum Harmonic Reduction with a Wide Range of Modulation Indexes for Multilevel Converter," IEEE Trans. On Ind. Electronics, vol. 49, No. 4, August 2002, pp. 875-881.

[4] Leon M. Tolbert, Fang Zheng Peng, Tim Cunnyngham and John N. Ciasson, "Charge Balance Control Schemes for Cascade Multilevel Converter in Hybrid Electric Vehicles," IEEE Trans. Ind. Electronics, vol. 49, no. 5, October 2002, pp. 1058-1064

[5] Leon M. Tolbert, Fang Zheng Peng, and Thomas G.
Habetler, "Multilevel Converter for Large Electric Drives," IEEE Trans. On Ind. Applications, vol. 35, No.1, January/February 1999, pp. 36–44

[6] Leon M. Tolbert, John N. Chiasson, Zhong Du, KeithJ. McKenzie, "Elimination of Harmonics in a MultilevelConverter With Nonequal DC Sources," IEEE Trans. On

Ind. Applications, vol. 41, No. 1, January/February 2005, pp. 75-82

[7] Burak Ozpineci, Leon M. Tolbert, John N. Chiasson,"Harmonic Optimization of Multilevel Converters Using Genetic Algorithms," IEEE Power Electronics Letters, vol.3, No. 3, September 2005, pp. 92–95